

205B

205

B

نام

نام خانوادگی

محل امضاء

عصر چهارشنبه
۹۱/۱۱/۱۸جمهوری اسلامی ایران
وزارت علوم، تحقیقات و فناوری
سازمان سنجش آموزش کشوراگر دانشگاه اصلاح شود مملکت اصلاح می شود.
امام خمینی (ره)

آزمون ورودی دوره‌های کارشناسی ارشد ناپیوسته داخل – سال ۱۳۹۲

مهندسی عمران – نقشه‌برداری – کد ۱۲۶۳

مدت پاسخگویی: ۱۸۰ دقیقه

تعداد سؤال: ۱۱۰

عنوان مواد امتحانی، تعداد و شماره سؤالات

ردیف	مواد امتحانی	تعداد سؤال	از شماره	تا شماره
۱	زبان انگلیسی	۳۰	۱	۳۰
۲	ریاضیات	۲۰	۳۱	۵۰
۳	فوتوگرامتری	۲۰	۵۱	۷۰
۴	ریودزی	۲۰	۷۱	۹۰
۵	نقشه‌برداری	۲۰	۹۱	۱۱۰

بهمن ماه سال ۱۳۹۱

استفاده از ماشین حساب مجاز نمی باشد.

Part A: Vocabulary

Directions: Choose the word or phrase (1), (2), (3), or (4) that best completes each sentence. Then mark the correct choice on your answer sheet.

- 1- I was confused when reading the student's paper because it lacked ----- . First she told about a trip to a farm, and then she described her math test, and her topic was supposed to be about a favorite building.
1) persistence 2) coherence 3) equivalence 4) inference
- 2- If you are here in the autumn, you will also see that the oak is losing its leaves. Most oak trees are ----- , meaning they lose their leaves in the fall.
1) deciduous 2) symbiotic 3) immutable 4) asymmetrical
- 3- When I went to visit, Marsha's greeting was ----- . A few people had told me that she was often cold and unfriendly, but I did not find her so.
1) cordial 2) inevitable 3) ravenous 4) gloomy
- 4- One area that greetings illuminate is ----- . For example, which person says "hello" first and how someone is greeted can be part of the stratification system in a society.
1) awe 2) demise 3) deterrence 4) status
- 5- Welfare workers were sternly ----- by the court for ignoring the woman's plea for help.
1) transmuted 2) coerced 3) rebuked 4) enforced
- 6- Kate shouldn't have any problem finding a job with her ----- of skills.
1) attachment 2) repertoire 3) initiation 4) expertise
- 7- To ----- the boredom that had set into my life, I decided to live on a farm for a year.
1) fluctuate 2) elicit 3) distract 4) alleviate
- 8- We should ----- our nation's teachers because they have much of the responsibility for educating the future.
1) verbalize 2) vindicate 3) venerated 4) verify
- 9- Twins, being of ----- ages, are usually even better matched on environmental variables during upbringing than are siblings.
1) identical 2) volatile 3) adjacent 4) consistent
- 10- The great strength of 123 For Windows is its ----- with all the earlier versions of the product.
1) disparity 2) neutrality 3) compatibility 4) clarity

Part B: Cloze Test

Directions: Read the following passage and decide which choice (1), (2), (3), or (4) best fits each space. Then mark the correct choice on your answer sheet.

In a fundamental discovery made in 1954, James Olds and Peter Milner found that stimulation of certain regions of the brain of the rat acted as a reward in teaching the animals to run mazes and solve problems. The conclusion from such experiments (11) ----- stimulation gives the animals pleasure. The discovery has also been confirmed in humans. These regions are called pleasure or reward centers. One important centre is in the septal region, (12) ----- are reward centers in the hypothalamus and in the temporal lobes of the cerebral hemispheres (13) ----- . When the septal region is stimulated in conscious patients (14) ----- neurosurgery, there are feelings of pleasure, optimism, euphoria, and happiness.

Regions of the brain also clearly cause rats distress when electrically stimulated; these are called aversive centers. (15) ----- , the existence of an aversive centre is less certain than that of a reward centre.

- 11- 1) is 2) are the 3) is that 4) whose
12- 1) where 2) where they 3) in which 4) and there
13- 1) as well 2) either 3) also are 4) are too
14- 1) to be undergone 2) undergoing 3) undergo 4) have undergone
15- 1) Otherwise 2) However 3) Even though 4) By the same token

PART C: Reading Comprehension

Directions: Read the following three passages and choose the best choice (1), (2), (3), or (4). Then mark it on your answer sheet.

Passage 1:

The primary reason for the growth in crustal deformation research with GPS, however, is the fact that the technique puts an inexpensive, precise geodetic tool in the hands of scores of university and other research groups. Unlike other space geodetic techniques, such as Very Long Baseline Interferometry (VLBI) and Satellite Laser Ranging (SLR), that require large facilities and budgets, GPS measurements can be collected by small teams with modest budgets. For this reason, GPS has essentially replaced mobile VLBI and SLR for the study of plate motions and plate boundary deformation. GPS has also largely replaced trilateration and, to a lesser degree, spirit leveling in the study of crustal deformation associated with earthquakes and volcanoes. For example, the highly successful Crustal Strain Project of the US Geological Survey switched from a ground-based laser distance measuring device to GPS in the late 1980s. Strainmeters still provide far greater strain sensitivity than does GPS, but they cannot offer the spatial coverage and long-term stability of GPS. Interferometric Synthetic Aperture Radar (SAR) measurements are tremendously exciting because of their unparalleled spatial coverage. Interferometric SAR and GPS are complementary in that GPS provides long-term stability, vector displacements, and better temporal coverage as compared to the extensive spatial coverage provided by SAR. Because both GPS and SAR (as well as VLBI) involve the propagation of electromagnetic signals, they share related path delays through the electrically neutral lower atmosphere. Thus, results from one system are directly relevant to the others, and presently strong interest exists in using GPS estimates of atmospheric water vapor to correct SAR images for the variable path delay induced by water vapor.

- 16- GPS has replaced the techniques of Very Long Baseline Interferometry (VLBI) and Satellite Laser Ranging (SLR), because the latter:
- 1) are cheaper
 - 2) are more expensive
 - 3) require small facilities
 - 4) require modest budgets
- 17- According to the text above, what is the optimum instrument to measure strain change in a geodetic network?
- 1) Interferometric Synthetic Aperture Radar (SAR), because of its unparalleled cost
 - 2) Stainmeters, because of their sensitivity and long-term stability
 - 3) GPS because it offers stability and good temporal coverage
 - 4) VLBI because it is cheaper than other geodetic techniques
- 18- According to the text above, which sentence is not correct?
- 1) GPS and InSAR are complementary to each other
 - 2) GPS provides vector displacement and better spatial coverage than InSAR
 - 3) InSAR provides extensive spatial coverage for crustal deformation studies
 - 4) GPS measurements can be used to correct atmospheric delay in InSAR measurements

Passage 2:

The term “remote sensing” refers to the techniques of measurement and interpretation of phenomena from a distance. Prior to the mid-1960’s the interpretation of film images was the primary means for remote sensing of the Earth’s geological features. With the development of the optomechanical scanner, scientists began to construct digital multispectral images using data beyond the sensitivity range of visible light photography. These images are constructed by mechanically aligning pictorial representations of such phenomena as the reflection of light waves outside the visible spectrum, the refraction of radio waves, and the daily changes in temperature in areas on the Earth’s surface. Digital multispectral imaging has now become the basic tool in geological remote sensing from satellites.

The advantage of digital over photographic imaging is evident: the resulting numerical data are precisely known, and digital data are not subject to the vagaries of difficult-to-control chemical processing. With digital processing, it is possible to combine a large number of spectral images. The acquisition of the first multispectral digital data set from the multispectral scanner (MSS) aboard the satellite Landsat in 1972 consequently attracted the attention of the entire geological community. Landsat MSS data are now being applied to a variety of geologic problems that are difficult to solve by conventional methods alone. These include specific problems in mineral and energy resource exploration and the charting of glaciers and shallow seas.

A more fundamental application of remote sensing is to augment conventional methods for geologic mapping of large areas. Regional maps present compositional, structural, and chronological information for reconstructing geologic evolution. Such reconstructions have important practical applications because the conditions under which rock units and other structural features are formed influence the occurrence of ore and petroleum deposits and affect the thickness and integrity of the geologic media in which the deposits are found. Geologic maps incorporate a large, varied body of specific field and laboratory measurements, but the maps must be interpretative because field measurements are always limited by rock exposure, accessibility and labor resources. With remote-sensing techniques it is possible to obtain much geologic information more efficiently than it can be obtained on the ground. These techniques also facilitate overall interpretation. Since detailed geologic mapping is generally conducted in small areas, the continuity of regional features that have intermittent and variable expressions is often not recognized, but in the comprehensive views of Landsat images these continuities are apparent. However, some critical information cannot be obtained through remote sensing, and several characteristics of the Landsat MSS impose limitations on the acquisition of diagnostic data. Some of these limitations can be overcome by designing satellite systems specifically for geologic purposes; but, to be most effective, remote-sensing data must still be combined with data from field surveys and laboratory tests, the techniques of the earlier twentieth century.

- 19- By using the word “*interpretative*” the author is indicating which of the following?
- 1) Some maps are based more on data from aerial photography than on data from field operations.
 - 2) Some maps are based almost exclusively on laboratory measurements.
 - 3) Some maps are based on incomplete data from field observations.
 - 4) Some maps show only large geologic features.

- 20- With which of the following statements about geologic mapping would the author be most likely to agree?
- 1) Geologic mapping has not changed significantly since the early 1960's.
 - 2) Geologic mapping will have limited practical applications until remote-sensing systems are perfected.
 - 3) A developmental milestone in geologic mapping was reached in 1972.
 - 4) Without the present variety of remote-sensing techniques, geologic mapping could not be done.
- 21- According to the passage, measurements of which of the following can be provided by the optomechanical scanner but not by visible-light photography?
- 1) The amount of visible light reflected from oceans
 - 2) Daily temperature changes of areas on the Earth's surface
 - 3) The density of foliage in remote areas on the Earth's surface
 - 4) The degree of radioactivity emitted by exposed rocks on the Earth's surface
- 22- It can be inferred from the passage that a major disadvantage of photographic imaging in geologic mapping is that such photography
- 1) cannot reflect changes over extended periods of time
 - 2) cannot focus on the details of a geologic area
 - 3) is always enhanced by digital reconstruction
 - 4) must be chemically processed
- 23- It can be inferred from the passage that Landsat images differ from conventional geologic maps in that Landsat images
- 1) predict the movements of glaciers
 - 2) reveal the exact size of petroleum deposits and ore deposits
 - 3) provide highly accurate data about the occurrence of mineral deposits
 - 4) indicate the continuity of features that might not otherwise be interpreted as continuous
- 24- The passage provides information about each of the following topics EXCEPT:
- 1) some of the practical uses of regional geologic maps
 - 2) the specific limitations of the Landsat multi-spectral scanner
 - 3) the principal method of geologic remote sensing prior to the mid-1960's
 - 4) some of the phenomena measured by digital multi-spectral images in remote sensing
- 25- The passage suggests which of the following about the "conventional methods" ?
- 1) They are not useful in providing information necessary for reconstructing geologic evolution.
 - 2) They are used primarily to gather compositional information about geologic features.
 - 3) They consist primarily of field surveys and laboratory measurements.
 - 4) They have rarely been used by geologists since 1972.

In the following questions, choose the best choice.

- 26- Which of the following errors cannot be eliminated by ensuring that backsights and foresights are of equal distance?
- 1) Collimation error.
 - 2) Reading error of a rod.
 - 3) Error due to the Earth's curvature.
 - 4) Error due to the refraction of the rays.

27- Which of the following statements is incorrect regarding the resection method?

- 1) It does necessary to physically occupy the known points.
- 2) Accuracy depends upon the precision of instrument used.
- 3) Three directions are measured to determine an unknown point.
- 4) Minimum requirement of this method is three known points. Other redundant points whose coordinate are already known can be used as a check.

28- Which of the following statements is incorrect regarding the collimation error in levelling?

- 1) 3-wire level can be used to minimize the collimation error.
- 2) Kukkamaki or Peg test can be performed to determine the size of the error.
- 3) The effect can be minimized by setup the levelling instrument midway between the staffs.
- 4) This error is created because the optical line of sight is not perfectly perpendicular to the direction of gravity.

29- Which of the following statements correctly describes the primary purpose of simultaneous reciprocal levelling?

- 1) This method is primarily used to minimize the Earth's curvature effect.
- 2) This method is used for eliminating the collimation error only.
- 3) This method is primarily used for determining the height of the water on river.
- 4) Its primary purpose is to minimize the collimation error, but both refraction effect and curvature effect can also be minimized as it reads at the same time at both ends.

30- When using GPS, what type of height is the raw GPS height?

- 1) Normal height
- 2) Geoidal height
- 3) Ellipsoidal height
- 4) Orthometric height

ریاضیات

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{1 \times 1! + 2 \times 2! + \dots + n \times n!}{(n+1)!} \quad \text{مقدار} \quad -31$$

۱ (۲)

۰ (۱)

+∞ (۴)

e (۳)

$$F(x) = \int_{\frac{1}{x}}^x \frac{dt}{t^{\frac{1}{2}} e^{tx}} \quad \text{فرض کنید } F''(x) \text{ باشد، در این صورت } F''(x) \text{ کدام است؟} \quad -32$$

$$\frac{-1}{x^{\frac{1}{2}}} (2 + x^{\frac{1}{2}}) e^{-x^{\frac{1}{2}}} \quad (2)$$

$$\frac{-2}{x^{\frac{1}{2}}} (1 + 2x^{\frac{1}{2}}) e^{-x^{\frac{1}{2}}} \quad (1)$$

$$\frac{-2}{x^{\frac{1}{2}}} (1 + x^{\frac{1}{2}}) e^{-x^{\frac{1}{2}}} \quad (4)$$

$$\frac{-1}{x^{\frac{1}{2}}} (1 + 2x^{\frac{1}{2}}) e^{-x^{\frac{1}{2}}} \quad (3)$$

$$I = \int \frac{dx}{\tanh x - 1} \quad \text{حاصل انتگرال } I \text{ کدام است؟} \quad -33$$

$$-\frac{1}{2}x + \frac{1}{2}\sinh^2 x - \frac{1}{4}\sinh 2x + C \quad (2)$$

$$-(\frac{1}{2}x + \frac{1}{2}\sinh^2 x + \frac{1}{4}\sinh 2x) + C \quad (1)$$

$$(\frac{1}{2}x - \frac{1}{2}\sinh^2 x - \frac{1}{4}\sinh 2x) + C \quad (4)$$

$$-\frac{1}{2}x - \frac{1}{2}\sinh^2 x + \frac{1}{4}\sinh 2x + C \quad (3)$$

-۳۴ طول قوس خم $y = \ln(1-x^2)$ کدام است؟ $|x| \leq \frac{1}{\sqrt{2}}$

(۱) $\sqrt{2} \ln 3 - 1$ (۲)

(۳) $\ln \frac{\Delta}{2}$ (۴)

-۳۵ معادله خط مماس بر منحنی $x = \cos^2 \theta$ در نقطه $\theta = \frac{\pi}{4}$ کدام است؟ $\begin{cases} x = \cos^2 \theta \\ y = \sin^2 \theta \end{cases}$

(۱) $\frac{x}{y} = 1$ (۲) $x \cdot y = 1$

(۳) $x - y = 1$ (۴) $x + y = 1$

-۳۶ مقدار $\operatorname{Arg}\left(\left|\frac{z+i}{5-2i}\right|^{1392} (-1+i)\right)$ برابر کدام است؟

(۱) $-\frac{\pi}{4}$ (۲) $\frac{\pi}{4}$

(۳) $\frac{3\pi}{4}$ (۴) $-\frac{3\pi}{4}$

-۳۷ همگرایی و واگرایی سری $\sum_{n=1}^{\infty} \frac{(n!)^k}{(kn)!}$ ، به ازای $k=3$ و $k=4$ ، برابر کدام است؟

(۱) به ازای $k=3$ همگرا و به ازای $k=4$ واگرا (۲) به ازای $k=3$ واگرا و به ازای $k=4$ همگرا

(۳) به ازای هر دو همگرا (۴) به ازای هر دو واگرا

-۳۸ مشتق سوئی تابع $f(x, y, z) = x \ln(z^2 + y^2) - 2t^4$ در امتداد مماس بر منحنی $x = t$ و $y = 2t^2$ ، در نقطه $M(1, 2, -2)$ کدام است؟

(۱) $\frac{1}{9}(2\ln 2 + 6)$ (۲) $\frac{1}{4}\ln 8 + 6$

(۳) $\frac{1}{2}\ln 8 + 6$ (۴) $\ln 8 + 6$

-۳۹ اگر $u = x \ln(xy)$ و نیز $x^2 + y^2 + 3xy = 1$ باشد، حاصل $\frac{du}{dx}$ کدام است؟

(۱) $1 + \ln(xy) + \frac{x}{y} \frac{x^2 + y^2}{x + y^2}$ (۲) $(1 + \ln(xy)) \frac{x^2 + y^2}{x + y^2} + \frac{x}{y}$

(۳) $1 + \ln(xy) - \frac{x}{y} \frac{x^2 + y^2}{x + y^2}$ (۴) $-(1 + \ln(xy)) \frac{x^2 + y^2}{x + y^2} + \frac{x}{y}$

-۴۰ مقدار انتگرال $\iiint_D \frac{x^2 + \frac{1}{2}y^2 + \frac{1}{2}}{x^2 + y^2 + z^2 + 1} dV$ کدام است؟ ناحیه D نیز باشد.

$\frac{4\pi}{3}$ (۲)

$\frac{5\pi}{6}$ (۱)

π (۴)

$\frac{2\pi}{3}$ (۳)

-۴۱ فرض کنید C دلگون $r = 1 - \cos\theta$ و در جهت مثلثاتی باشد. در این صورت مقدار انتگرال زیر، برابر کدام است؟

$$\int_C (x^3 - y) dx + (3x - 2y^2) dy$$

-3π (۲)

-8π (۱)

6π (۴)

3π (۳)

-۴۲ حجم محدود به کره $x^2 + y^2 + z^2 = 5$ از بالا و سه‌می گون $4z$ از پایین، برابر کدام است؟

$\frac{2\pi}{3}(5\sqrt{5} - 4)$ (۲)

$\frac{2\pi}{3}(3\sqrt{5} - 2)$ (۱)

$\frac{2\pi}{3}(3\sqrt{5} - 4)$ (۴)

$\frac{2\pi}{3}(\sqrt{5} - 1)$ (۳)

-۴۳ مقدار انتگرال $\iint_S \vec{F} \cdot \vec{n} ds$ که در آن $(x^2 + y^2 + z^2 = 1)$ و S سطح کره $F(x, y, z) = (x^3, y^3, z^3)$ و n بردار قائم یکه رو به خارج S است: برابر کدام است؟

4π (۲)

$\frac{12}{5}\pi$ (۱)

3π (۴)

$\frac{6}{5}\pi$ (۳)

-۴۴ کدام یک از مقادیر زیر باشد، تا $\int_A^B (z^2 dx + 2y dy + \lambda xz dz)$ از مسیر انتگرال‌گیری مستقل باشد؟

$\lambda = 1$ (۲)

$\lambda = 0$ (۱)

$\lambda = -1$ (۴)

$\lambda = 2$ (۳)

-۴۵ معادله دیفرانسیل سه‌می‌هایی که محور تقارن آن‌ها بر محور x ها، منطبق باشد، کدام است؟

$y = 2xy'$ (۲)

$y' = y''$ (۱)

$y'^2 + yy'' = 0$ (۴)

$y' = 2xy$ (۳)

-۴۶ جواب عمومی معادله $y' - e^{x-y} + e^y = 0$ ، برابر کدام است؟

$e^y = 1 + ce^{-e^x}$ (۲)

$e^y = 1 + ce^{-x}$ (۱)

$e^y = e^{ex} + ce^{-e^x}$ (۴)

$e^y = e^{ex} + ce^{-x}$ (۳)

-۴۷ به ازای چه مقداری از α ، جواب مسئله مقدار اولیه $y(0) = \alpha$ ، $y'(0) = 2$ ، $y''(0) = -y' - 2y = 0$ وقتی $t \rightarrow \infty$ ، به صفر میل می‌کند؟

$$\alpha = -1 \quad (2)$$

$$\alpha = 2 \quad (4)$$

$$\alpha = -2 \quad (1)$$

$$\alpha = 1 \quad (3)$$

-۴۸ جواب معادله دیفرانسیل $x^3 y''' - x^2 y'' - 6xy' + 18y = 0$ ، کدام است؟

$$y = c_1 x^{-1} + c_2 \cos 3x + c_3 \sin 3x \quad (2)$$

$$y = c_1 x^{-1} + (c_2 + c_3 \ln x) x^2 \quad (4)$$

$$y = c_1 e^{-2x} + c_2 e^{-3x} + c_3 e^{3x} \quad (1)$$

$$y = c_1 x^{-1} + c_2 \cos \ln x + c_3 \sin \ln x \quad (3)$$

-۴۹ یک جواب معادله دیفرانسیل $x^2 y'' + 3xy' + (1+x)y = 0$ ، $x > 0$ ، کدام است؟

$$y_1(x) = x \sum_{n=0}^{\infty} a_n x^n \quad (2)$$

$$y_1(x) = x^2 \sum_{n=0}^{\infty} a_n x^n \quad (4)$$

$$y_1(x) = \sum_{n=0}^{\infty} a_n x^n \quad (1)$$

$$y_1(x) = \frac{1}{x} \sum_{n=0}^{\infty} a_n x^n \quad (3)$$

-۵۰ جواب معادله دیفرانسیل زیر کدام است؟ (۱) تابع پله‌ای می‌باشد).

$$y'' + 5y = \sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{n} \delta(t - \pi n) \cos t \quad y(0) = y'(0) = 0$$

$$\sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{n} u(t - \pi n) \sin(2t - \pi n) \quad (2)$$

$$\sum_{n=1}^{\infty} u(t - \pi n) \cos(2t - \pi n) \quad (4)$$

$$\sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{n} u(t - \pi n) \cos(2t - \pi n) \quad (1)$$

$$\sum_{n=1}^{\infty} u(t - \pi n) \sin(2t - \pi n) \quad (3)$$

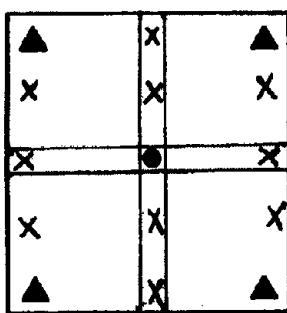
فتوگرامتری

-۵۱ شبکه فتوگرامتری هوایی با چهار مدل روبرو را در نظر بگیرید. درجه آزادی سرشکنی مدل مستقل، چه تفاوتی با سرشکنی دسته اشده دارد؟ دوربین هوایی را کالیبره فرض نمایید.

▲ نقاط کنترل زمینی سه بعدی

● نقاط کنترل زمینی ارتفاعی

× نقاط گرهی عکسی



(1)

(2)

(3)

(4)

-۵۲ هدف از انجام ترفیع فضایی عکس هوایی، چیست؟

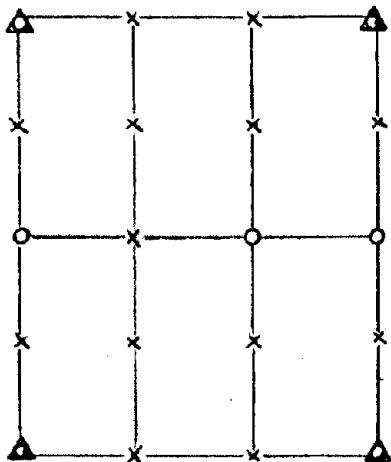
(۱) تعیین المان‌های توجیه داخلی و خارجی عکس

(۲) تعیین مختصات سه بعدی نقاط زمینی

(۳) تعیین موقعیت و وضعیت مرکز تصویر در لحظه عکس‌برداری

(۴) کنترل صحت مشاهدات GPS/IMU

-۵۳ در بلوک فتوگرامتری شکل رو به رو، که از دو نوار تشکیل شده و در هر نوار آن ۳ مدل وجود دارد (مجموعاً ۸ عکس در هر نوار)، اگر بلوک بر اساس روش دسته اشعه مثلث بندی گردد، تعداد معادلات مشاهدات و مجھولات به ترتیب برابر کدام است؟



- (۱) ۹۹ و ۱۰۸
- (۲) ۸۷ و ۱۰۸
- (۳) ۹۳ و ۱۲۰
- (۴) ۹۹ و ۱۳۲

-۵۴ در کدام معادله، تعداد پارامترهای معادله، وابسته به تعداد نقاط کنترل می باشد؟

Multi quadratic (۴)

DLT (۳)

در مورد بر جسته بینی تصاویر استریو گزینه صحیح کدام است؟

(۱) با تغییر باز چشمی، مقیاس مدل سه بعدی در بر جسته بینی، تغییر می کند.

(۲) حتی در صورت تولید تصاویر اپی پولار، بر جسته بینی تصاویر مایل، امکان پذیر نمی باشد.

(۳) تغییرات شدید ناهمواری سطح زمین، محدودیتی برای بر جسته بینی مدل های سه بعدی ایجاد نمی کند.

(۴) با تغییر نسبت فاصله کانونی بر ابعاد تصویر در هنگام بر جسته بینی، اغراق ارتفاعی مدل سه بعدی تغییر می کند.

-۵۵ با میدان دید دوربین و ارتفاع پرواز و پوشش های طولی و عرضی، نواحی پنهان در ارتو فتو مو زائیک، افزایش می یابد.

(۱) افزایش - کاهش - افزایش - کاهش

(۲) افزایش - کاهش - افزایش - کاهش

(۳) افزایش - کاهش - افزایش - کاهش

افزایش

کاهش

افزایش

-۵۶ باز بین دو عکس استریو 60° میلی متر است. برای دو نقطه از تصویر که فاصله عوارض زمینی متناظر با آن ها از دوربین دو برابر یکدیگر باشد، گزینه صحیح، کدام است؟

(۱) خطای مسطحه ای و ارتفاعی نقطه دورتر، به ترتیب دو برابر و چهار برابر نقطه نزدیک تر است.

(۲) خطای مسطحه ای و ارتفاعی نقطه دورتر، به ترتیب یک و دو برابر نقطه نزدیک تر است.

(۳) خطای مسطحه ای و ارتفاعی نقطه دورتر، چهار برابر نقطه نزدیک تر است.

(۴) خطای مسطحه ای و ارتفاعی نقطه دورتر، دو برابر نقطه نزدیک تر است.

-۵۷ در فتوگرامتری هوایی، اگر فاصله زمانی عکسبرداری نتواند از ۲ ثانیه کمتر شود، حداقل ارتفاع پرواز از سطح زمین چند متر

$$\frac{B}{H} \cdot \frac{km}{h} = 360 \text{ در نظر بگیرید و } 60^{\circ}$$

(۱) ۲۰۰

(۲) ۱۲۰۰

(۳) ۲۲۲

-۵۸ دو عکس استریو، توسط یک دوربین با پارامترهای توجیه داخلی نامعلوم اخذ شده است. حداقل چند نقطه گرهی متناظر در دو عکس قرائت شود، تا انجام توجیه داخلی و نسبی امکان پذیر شود؟ تعداد پارامترهای اضافی را سه عدد در نظر بگیرید.

(۱) ۱۱

(۲) ۱۶

(۳) ۸

-۵۹ در یک شبکه فتوگرامتری هوایی، اگر هنگام عملیات استریوی عکسی، به جای نقاط کنترل سه بعدی کامل، نقاط مسطحه ای و ارتفاعی جداگانه شناسایی و اندازه گیری شود، درجه آزادی ناشی از مشاهدات نقاط کنترل زمینی چند برابر خواهد شد؟

(۱) تعداد عکس های اندازه گیری شده برای هر نقطه کنترل را ۵ عدد در نظر بگیرید.

(۲) ۱

(۳) ۲

-۶۱

اگر هدف یک پروژه فتوگرامتری، تهیه نقشه از یک منطقه شهری با ساختمان‌های مرفوع باشد، ارتفاع بهینه عکسبرداری چند متر است؟ (زاویه گشایش دوربین 56° و مقیاس عکسبرداری $\frac{1}{500}$ ، ارتفاع متوسط منطقه 300 متر و ابعاد عکس $tg(56^\circ) \approx 1.5$, $tg(28^\circ) \approx 0.5$ cm $\times 23$ cm $\times 23$ است.)

- (۱) ۱۹۲۵ (۲) ۱۶۲۵
 (۳) ۲۵۲۵ (۴) ۲۲۲۵

-۶۲

در صورتی که دقت ارتفاعی در تهیه نقشه توپوگرافی با منحنی میزان‌های 5° متر به روش فتوگرامتری 1° در هزار متر ارتفاع پرواز مدنظر گرفته شود، مقیاس عکسبرداری کدام است؟ (فاصله کانونی دور بین 15° میلی‌متر می‌باشد.)

- (۱) $\frac{1}{10000}$ (۲) $\frac{1}{20000}$
 (۳) $\frac{1}{4000}$ (۴) $\frac{1}{5000}$

-۶۳

در یک پروژه فتوگرامتری، از دوربین نرمال با فاصله کانونی 152 میلی‌متر جهت عکسبرداری هوایی استفاده شده است. خطای ناشی از انحنای زمین برای نقطه‌ای به فاصله شعاعی 10 میلی‌متر از نقطه نadir، چند برابر همان خطای برای نقطه هم ارتفاع دیگری به فاصله شعاعی 40 میلی‌متر از نقطه نadir است؟

- (۱) $\frac{1}{16}$ (۲) $\frac{1}{64}$
 (۳) $\frac{1}{4}$ (۴) $\frac{1}{8}$

-۶۴

معادلات افاین ۳ بعدی را مد نظر بگیرید. در صورتی که ماتریس ضرائب را با A نمایش دهیم، گزینه صحیح، کدام است؟

$$X_{3 \times 1} = A_{3 \times 3} X_{3 \times 1} + T_{3 \times 1}$$

۱) در صورتی که از بعد سوم یکی از فضاهای صرفنظر شود، معادلات پروژکتیو ۲ بعدی حاصل می‌شود.

۲) در صورتی که K(A^T A = KI) ضریب ثابت)، و محورها عمود بر هم باشد، تعداد مجہولات به ۹ کاهش می‌یابد.

۳) در صورتی که $|A| = 1$ باشد، هر شکلی که وارد معادلات شود، با همان شکل خارج می‌شود، ولی مساحت آن تغییر می‌کند.

۴) در صورتی که A^T A = KI باشد (I ماتریس یکه)، مقیاس‌ها در تمام جهات برابر بوده و تعداد مجہولات برابر ۷ می‌باشد.

-۶۵

در صورتی که در یک بلوک عکسبرداری هوایی مختصات مراکز تصویر در لحظه عکسبرداری توسط سیستم GPS مشاهده و اندازه‌گیری شود و محاسبات مثلث بندی هوایی نوار در سیستم WGS84 انجام شود، گزینه صحیح، کدام است؟

۱) سرشکنی بلوک فتوگرامتری، با استفاده از مشاهدات GPS مراکز تصویر، امکان بذیر نمی‌باشد.

۲) در محاسبات سرشکنی بلوک، نیاز به ۴ نقطه کنترل زمینی مستطحاتی در چهار گوشه بلوک می‌باشد.

۳) در محاسبات سرشکنی بلوک، نیاز به ۴ نقطه کنترل زمینی کامل در چهار گوشه بلوک می‌باشد.

۴) سرشکنی بلوک فتوگرامتری، با استفاده از مشاهدات GPS مراکز تصویر، امکان بذیر است.

-۶۶

از یک دوربین هوایی با فاصله کانونی 150 میلی‌متر با باز هوایی 45° متر برای اخذ تصاویر دارای هم پوشانی حدود 80 درصد استفاده شده است. در صورتی که ارتفاع پرواز از یک نقطه زمینی مثل A، 1500 متر باشد و این نقطه در یک نوار عکسبرداری در عکس‌های شماره 83 ، 84 ، 85 و 86 قابل مشاهده باشد، پارالاکس x این نقطه بین عکس‌های 83 و 86 چند میلی‌متر خواهد بود؟

- (۱) ۴۵ (۲) ۵۰
 (۳) ۱۱۵ (۴) ۱۳۵

-۶۷

اگر f-Stop یک دوربین هوایی رقومی را با ضریب $\sqrt{2}$ افزایش دهیم، و سایر تنظیمات دوربین را به نحوی انجام دهیم که میزان نوردهی به CCD ها تغییری نکند، با فرض یکسان بودن مقیاس و سرعت هواییما، میزان تئوری کشیدگی تصویر که باقیستی با تکنیک FMC جبران شود، چه تغییری خواهد نمود؟

- (۱) دو برابر می‌شود. (۲) $\sqrt{2}$ برابر می‌شود. (۳) تغییری نمی‌کند. (۴) به نصف کاهش می‌یابد.

-۶۸ فرض کنیم بدون تغییر موقعیت مسطوحاتی مرکز تصویر، ارتفاع پرواز از سطح منطقه با ضریب $k \geq 1$ کاهش یابد. در صورتی که در حالت اول (قبل از کاهش ارتفاع) جایه‌جایی ناشی از اختلاف ارتفاع برای نقطه عکسی متناظر با عارضه‌ای به بلندای h را dr_1 بنامیم، و پس از کاهش ارتفاع، جایه‌جایی ناشی از اختلاف ارتفاع نقطه عکسی آن را dr_2 نامگذاری کنیم، کدام گزینه صحیح است؟

$$\frac{dr_2}{dr_1} = k \quad (4)$$

$$\frac{dr_1}{dr_2} = k \quad (3)$$

$$\frac{dr_1}{dr_2} = k^2 \quad (2)$$

$$\frac{dr_2}{dr_1} = k^2 \quad (1)$$

-۶۹ اگر در یک عکس‌برداری قائم با دوربینی با فاصله کانونی 15° میلی‌متر، عدد مقیاس در نقطه عکسی a 200 واحد بزرگتر از عدد مقیاس در نقطه عکسی b باشد، کدام یک از گزینه‌های زیر در مورد اختلاف ارتفاع نقاط زمینی متناظر با آن‌ها صحیح است؟ (A) نقطه زمینی متناظر با نقطه عکسی a و (B) نقطه زمینی متناظر با نقطه عکسی b می‌باشد.

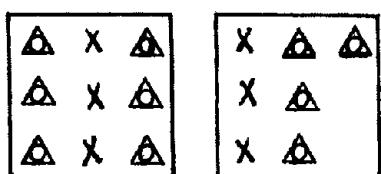
$$\Delta h_{AB} = -7/5m \quad (2)$$

$$\Delta h_{AB} = 30m \quad (4)$$

$$\Delta h_{AB} = -30m \quad (1)$$

$$\Delta h_{AB} = 7/5m \quad (3)$$

-۷۰ جهت توجیه یک زوج عکس هواپی با پوشش طولی 6° درصد، مدل ریاضی Direct lineas Transformation (DLT) جهت برقراری ارتباط ریاضی فضای تصویر و زمین انتخاب شده است. در صورتی که توزیع نقاط کنترل و گرهی مطابق شکل رویه‌رو باشد، کدام گزینه صحیح است؟



نقطه کنترل کامل

نقطه گرهی

۱

۲

۳

۴

۵

۶

۷

۸

۹

۱۰

۱۱

۱۲

۱۳

۱۴

۱۵

۱۶

۱۷

۱۸

۱۹

۲۰

۲۱

۲۲

۲۳

۲۴

۲۵

۲۶

۲۷

۲۸

۲۹

۳۰

۳۱

۳۲

۳۳

۳۴

۳۵

۳۶

۳۷

۳۸

۳۹

۴۰

۴۱

۴۲

۴۳

۴۴

۴۵

۴۶

۴۷

۴۸

۴۹

۵۰

۵۱

۵۲

۵۳

۵۴

۵۵

۵۶

۵۷

۵۸

۵۹

۶۰

۶۱

۶۲

۶۳

۶۴

۶۵

۶۶

۶۷

۶۸

۶۹

۷۰

۷۱

۷۲

۷۳

۷۴

۷۵

۷۶

۷۷

۷۸

۷۹

۸۰

۸۱

۸۲

۸۳

۸۴

۸۵

۸۶

۸۷

۸۸

۸۹

۹۰

۹۱

۹۲

۹۳

۹۴

۹۵

۹۶

۹۷

۹۸

۹۹

۱۰۰

۱۰۱

۱۰۲

۱۰۳

۱۰۴

۱۰۵

۱۰۶

۱۰۷

۱۰۸

۱۰۹

۱۱۰

۱۱۱

۱۱۲

۱۱۳

۱۱۴

۱۱۵

۱۱۶

۱۱۷

۱۱۸

۱۱۹

۱۲۰

۱۲۱

۱۲۲

۱۲۳

۱۲۴

۱۲۵

۱۲۶

۱۲۷

۱۲۸

۱۲۹

۱۳۰

۱۳۱

۱۳۲

۱۳۳

۱۳۴

۱۳۵

۱۳۶

۱۳۷

۱۳۸

۱۳۹

۱۴۰

۱۴۱

۱۴۲

۱۴۳

۱۴۴

۱۴۵

۱۴۶

۱۴۷

۱۴۸

۱۴۹

۱۵۰

۱۵۱

۱۵۲

۱۵۳

۱۵۴

۱۵۵

۱۵۶

۱۵۷

۱۵۸

۱۵۹

۱۶۰

۱۶۱

۱۶۲

۱۶۳

۱۶۴

۱۶۵

۱۶۶

۱۶۷

۱۶۸

۱۶۹

۱۷۰

۱۷۱

۱۷۲

۱۷۳

۱۷۴

۱۷۵

۱۷۶

۱۷۷

۱۷۸

۱۷۹

۱۸۰

۱۸۱

۱۸۲

۱۸۳

۱۸۴

۱۸۵

۱۸۶

۱۸۷

۱۸۸

۱۸۹

۱۹۰

۱۹۱

۱۹۲

۱۹۳

۱۹۴

۱۹۵

۱۹۶

۱۹۷

۱۹۸

۱۹۹

۲۰۰

۲۰۱

۲۰۲

۲۰۳

۲۰۴

۲۰۵

۲۰۶

۲۰۷

۲۰۸

۲۰۹

۲۱۰

۲۱۱

۲۱۲

۲۱۳

۲۱۴

۲۱۵

۲۱۶

۲۱۷

۲۱۸

۲۱۹

۲۲۰

۲۲۱

۲۲۲

۲۲۳

۲۲۴

۲۲۵

۲۲۶

۲۲۷

۲۲۸

۲۲۹

۲۳۰

۲۳۱

۲۳۲

۲۳۳

۲۳۴

۲۳۵

۲۳۶

۲۳۷

۲۳۸

۲۳۹

۲۴۰

۲۴۱

۲۴۲

-۷۶ کدام گزینه، دقت پایین تعیین مؤلفه ارتفاعی موقعیت یک نقطه را، با استفاده از GPS توضیح می‌دهد؟

(۱) اثر شکست امواج در لایه یونوسفر

(۲) خطای چند مسیری

(۳) همپستگی زیاد خطای مؤلفه ارتفاعی موقعیت ایستگاه اندازه‌گیری با خطای ناشی از شکست امواج در لایهٔ تروپوسفر

(۴) هندسه بد تعیین موقعیت در کلاهک‌های کروی واقع در دو قطب

-۷۷ تغییر مؤلفه ξ و η بر حسب انحنای تصویر خط شاقولی واقعی بین دو نقطه دلخواه A و B، کدام است؟

$$\delta\xi = - \int_A^B \frac{1}{g} \frac{\partial g}{\partial y} dH, \quad \delta\eta = - \int_A^B \frac{1}{g} \frac{\partial g}{\partial x} dH \quad (1)$$

$$\delta\xi = - \int_A^B \frac{1}{g} \frac{\partial g}{\partial x} dH, \quad \delta\eta = - \int_A^B \frac{1}{g} \frac{\partial g}{\partial y} dH \quad (2)$$

$$\delta\xi = - \int_A^B \frac{1}{\gamma} \frac{\partial \gamma}{\partial x} dH, \quad \delta\eta = - \int_A^B \frac{1}{\gamma} \frac{\partial \gamma}{\partial y} dH \quad (3)$$

$$\delta\xi = - \int_A^B \frac{1}{\gamma} \frac{\partial \gamma}{\partial y} dH, \quad \delta\eta = - \int_A^B \frac{1}{\gamma} \frac{\partial \gamma}{\partial x} dH \quad (4)$$

-۷۸ عرض نجومی Φ ، بر حسب پتانسیل ثقل، کدام است؟

$$\Phi = \arctan \frac{\partial W / \partial Z}{\sqrt{(\partial W / \partial x)^2 + (\partial W / \partial y)^2}} \quad (1)$$

$$\Phi = \arctan \frac{-\partial W / \partial Z}{\sqrt{(\partial W / \partial x)^2 + (\partial W / \partial y)^2}} \quad (2)$$

$$\Phi = \arctan \frac{\partial W / \partial y}{\partial W / \partial x} \quad (3)$$

$$\Phi = \arctan \frac{\partial W / \partial x}{\partial W / \partial y} \quad (4)$$

-۷۹ چنانچه Δg آنومالی جاذبه باشد، در این صورت کدام تابع هارمونیک است؟

$$\frac{1}{r} \Delta g \quad (4) \qquad r^2 \Delta g \quad (3) \qquad \Delta g \quad (2) \qquad r \Delta g \quad (1)$$

-۸۰ چنانچه اختلاف جرم بیضوی مرتع و زمین را با δM ، اختلاف پتانسیل روی سطح بیضوی مرتع U_0 و پتانسیل درروی سطح ژئوئید W_0 را با $U_0 - U_0$ نشان دهیم، در این صورت هارمونیک درجه صفر Δg ، کدام است؟

$$\frac{G\delta M}{R\gamma_0} - \frac{\delta W}{R} \quad (4) \qquad -\frac{G\delta M}{R\gamma_0} + \frac{\delta W}{R} \quad (3) \qquad -\frac{G\delta M}{R\gamma_0} + \frac{2}{R} \delta W \quad (2) \qquad \frac{G\delta M}{R\gamma_0} - \frac{2}{R} \delta W \quad (1)$$

-۸۱ با فرض پوانکاره – پری و برایری چگالی پوسته زمین با ρ ، در این صورت \bar{g} (میانگین شتاب ثقل واقعی) در طول خط شاقولی

گذرنده از نقطه دلخواه P برابر کدام است؟ (g_P شتاب ثقل در نقطه P و H ارتفاع نقطه P)

$$\bar{g} = g_P - \frac{\partial \gamma}{\partial h} H \quad (2) \qquad \bar{g} = g_P + \left(\frac{1}{2} \frac{\partial g}{\partial H} + 2\pi\rho \right) H \quad (1)$$

$$\bar{g} = g_P - \left(\frac{1}{2} \frac{\partial \gamma}{\partial h} + 2\pi\rho \right) H \quad (4) \qquad \bar{g} = g_P - \left(\frac{1}{2} \frac{\partial g}{\partial H} + 2\pi\rho \right) H \quad (3)$$

-۸۲ چنانچه پتانسیل ثقل نرمال در روی سطح مرجع (کره)، برابر پتانسیل ثقل واقعی در روی ژئوئید W_0 باشد، در این صورت: R شعاع کره مرجع و ω سرعت دوران آن می‌باشد.)

$$\frac{GM}{R} - \frac{1}{3} R^2 \omega^2 = W_0 \quad (2)$$

$$\frac{GM}{R} + \frac{1}{3} R^2 \omega^2 = W_0 \quad (1)$$

$$\frac{1}{3} \frac{GM}{R} - R^2 \omega^2 = W_0 \quad (4)$$

$$\frac{1}{3} \frac{GM}{R} + R^2 \omega^2 = W_0 \quad (3)$$

-۸۳ چنانچه $V(\lambda, \theta, r)$ پتانسیل جاذبه در خارج کره‌ای به شعاع R ، به صورت زیر تعریف شود:

$$V(\lambda, \theta, r) = \frac{GM}{r} [1 - \sum_{n=1}^{\infty} \left(\frac{R}{r} \right)^n [J_{nm} \cos m\lambda + k_{nm} \sin m\lambda] P_{nm}(\cos \theta)]$$

در این صورت واحد ضرایب J_{nm} و k_{nm} ، کدام است؟

$$(4) \text{ بدون واحد}$$

$$\frac{m^2}{s^2} \quad (3)$$

$$\frac{m}{s^2} \quad (2)$$

$$\frac{m}{s} \quad (1)$$

-۸۴ اگر N بیانگر شعاع انحنای قائم اولیه باشد، معادله $N \cos \phi \sin \alpha = \text{const}$ نشان دهنده خم ژئودزیک بر روی بیضوی است: اگر شرط برقرار باشد.

$$\frac{d\phi}{d\alpha} = 0 \quad (4)$$

$$\frac{d\phi}{d\alpha} \neq 0 \quad (3)$$

$$\frac{d\phi}{d\lambda} \neq 0 \quad (2)$$

$$\frac{d\phi}{d\lambda} = 0 \quad (1)$$

-۸۵ اگر Ψ بیانگر عرض ژئوسنتریک باشد، مکان هندسی مراکز انحنای مقطع نصف النهاری، برابر کدام است؟

$$\begin{cases} x = b e^\lambda \sin^3 \Psi \\ z = a e^\lambda \cos^3 \Psi \end{cases} \quad (2)$$

$$\begin{cases} x = a e^\lambda \cos^3 \Psi \\ z = -b e^\lambda \sin^3 \Psi \end{cases} \quad (1)$$

$$\begin{cases} x = b e^\lambda \sin^3 \Psi \\ z = -a e^\lambda \cos^3 \Psi \end{cases} \quad (4)$$

$$\begin{cases} x = a e^\lambda \cos^3 \Psi \\ z = -b e^\lambda \sin^3 \Psi \end{cases} \quad (3)$$

-۸۶ اگر (a, b) پارامترهای بیضوی مبنا باشد، فاصله هر نقطه روی بیضوی تا مرکز بیضوی، با کدام رابطه قابل محاسبه است؟

$$\sqrt{a^2 \sin^2 \varphi + b^2 \cos^2 \varphi} \quad (2)$$

$$\sqrt{a^2 \sin^2 \varphi + b^2 \cos^2 \varphi} \quad (1)$$

$$\frac{b}{\sqrt{a^2 \cos^2 \varphi + b^2 \sin^2 \varphi}} \quad (4)$$

$$\frac{ab}{\sqrt{a^2 \cos^2 \varphi + b^2 \sin^2 \varphi}} \quad (3)$$

-۸۷ کدام دلیل، ایجاد یک سرویس بین‌المللی برای تعیین توجیه زمین در فضا را، ایجاد می‌کند؟

(۱) پرسشن

(۲) تغییرات ذاتی توجیه زمین در فضا، به همراه تغییراتی در موقعیت قطب که عامل ناشتاخته‌ای دارد.

(۳) نویشن اجباری

(۴) نویشن اجباری و پرسشن

-۸۸ در مورد پدیده‌ی جزر و مد، گزینه صحیح کدام است؟

(۱) بزرگی دامنه مؤلفه‌های این پدیده، در تمام نقاط زمین برابر است.

(۲) جزر و مد باعث افزایش سرعت دورانی زمین می‌شود.

(۳) در تمام نقاط زمین، طیف فرکانسی مشابهی از مؤلفه‌های جزر و مد را می‌توان انتظار داشت.

(۴) در تمام نقاط زمین، طیف فرکانسی مشابهی از مؤلفه‌های جزر و مد را می‌توان شناسایی کرد.

-۸۹

هم مقیاس نبودن زمان خورشیدی و نجومی، ناشی از کدام مورد است؟

- ۲) حرکت انتقالی زمین
 - ۴) اختلال در حرکت محور دورانی زمین
 - ۳) حرکت دورانی زمین
- به کدام دلیل، مدل کردن اثر دورانی زمین، امکان پذیر نیست؟

-۹۰

- ۱) عدم امکان رسیدن به برآورده برای گشتاور نیروی خارجی ناشی از نیروی جاذبه ماه
- ۲) عدم امکان رسیدن به برآورده برای گشتاور نیروی خارجی ناشی از نیروی جاذبه خورشید
- ۳) در اختیار نداشتن مقادیر مربوط مناسب برای حل معادلات دیفرانسیل اولر
- ۴) ذاتی بودن این تغییرات

نقشه برداری

-۹۱

مختصات سه نقطه مثبتی به مساحت $8m^2$ به شرح زیر است:

A(۱, ۲) B(۵, ۲) C(۲, ۶)

اگر خط AM را به گونه‌ای رسم کنیم؛ که مساحت مثلث را نصف کند، مختصات نقطه M کدام است؟ (نقطه M بر روی ضلع BC می‌باشد).

- M(۴, ۳) (۴) M(۳/۵, ۴) (۳) M(۴, ۳/۵) (۲) M(۳, ۴) (۱)

در صورتی که در یک قوس قائم ساده به طول 400 متر، ارتفاع بالاترین نقطه قوس نسبت به نقطه ابتدای قوس برابر $\frac{1}{5}$ است.

-۹۲

فاصله افقی این نقطه با نقطه ابتدای قوس باشد، شیب ورودی چند درصد است؟

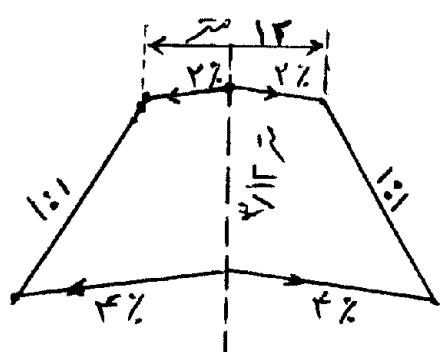
- ۲ (۲)
۳ (۱)
۴ (۳)

در طراحی قوس افقی، در صورتی که دو شاخه مستقیم مسیر با یکدیگر زاویه 60° درجه بسازند و شعاع قوس دایره‌ای موردنظر برابر 300 متر باشد. طول قوس اتصال را، چند متر تعیین کنیم، تا طول قوس دایره‌ای برابر صفر شود.

- ۱۵۷ (۲) ۱۵/۷ (۱)
۶۲۸ (۴) ۳۱۴ (۳)

در یک نقطه روی محور جاده، شکل مقطع عرضی به صورت زیر ارائه شده است. مساحت مقطع چند مترمربع است؟

- ۱) ۵۹/۲۲
۲) ۵۲/۴۷
۳) ۴۷/۲۵
۴) ۴۵/۷۲



-۹۴

در پلان مسیر یک جاده، دو قسمت مستقیم مسیر با زاویه انحراف نو درجه توسط قوس دایره به شعاع 100 متر به هم وصل شده است. برای بهسازی محور مسیر، شعاع قوس را به 200 متر تغییر داده‌ایم. میزان تغییر طول مسیر جدید، نسبت به مسیر قدیم کدام است؟

- ۱) $42/92$ متر کوتاه‌تر می‌شود.
۲) $157/58$ متر طولانی‌تر می‌شود.
۳) $157/58$ متر طولانی‌تر می‌شود.

-۹۵

در پلان مسیر یک جاده، دو قسمت مستقیم مسیر با زاویه انحراف نو درجه توسط قوس دایره به شعاع 100 متر به هم وصل شده است. برای بهسازی محور مسیر، شعاع قوس را به 200 متر تغییر داده‌ایم. میزان تغییر طول مسیر جدید، نسبت به مسیر قدیم کدام است؟

مستر تست؛ وب سایت تخصصی آزمون کارشناسی ارشد

نقشهبرداری

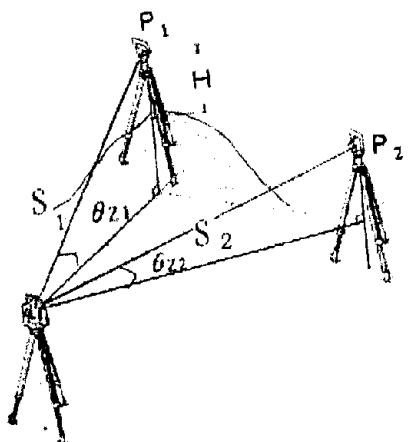
205B

صفحه ۱۶

-۹۶ سو سوتونی به اندازه 4° سانتی متر در جهت غرب و 3° سانتی متر در جهت شمال نسبت به پای سوتون انحراف دارد. در صورتی که نقشهبرداری در فاصله 200 متری از پای سوتون در جنوب غربی سوتون مستقر باشد؛ به طوری که امتداد پای سوتون به محل استقرار نقشهبردار، دارای زاویه حامل 45° درجه باشد، میزان اصلاحات در جهت‌های عقب - جلو و چپ و راست نقشهبردار کدام است؟ (منظور از جلو، نزدیک به سمت نقشهبردار و عقب، دور از نقشهبردار می‌باشد)

- (۱) 7 سانتی متر جلو و 49 سانتی متر چپ
 (۲) 10 سانتی متر عقب و 70 سانتی متر راست
 (۳) 10 سانتی متر جلو و 70 سانتی متر چپ

-۹۷ اختلاف ارتفاع بین دو نقطه در توپال استیشن‌ها، هرگاه ارتفاع دستگاه با رفلکتورها برابر باشد، از چه رابطه‌ای به دست می‌آید؟



$$S_1 \cos \theta_{21} + S_2 \sin \theta_{22} \quad (1)$$

$$S_1 \sin \theta_{21} + S_2 \sin \theta_{22} \quad (2)$$

$$S_1 \cos \theta_{21} - S_2 \cos \theta_{22} \quad (3)$$

$$S_1 \sin \theta_{21} - S_2 \sin \theta_{22} \quad (4)$$

-۹۸ اگر ارتفاع BM که در سقف تونل کار گذاشته است، برابر 175 متر و عدد قرائت شده روی میری که به طور معکوس روی آن قرار گرفته است، 2145 میلی متر باشد، روی میری که در کف تونل ارتفاع آن $\frac{169}{35}$ متر گرفته شده است، چه عددی بر حسب متر باید قرائت شود؟

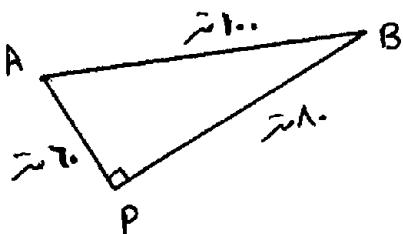
- (۱) $3/500$ (۲) $3/105$
 (۳) $3/505$ (۴) $3/515$

-۹۹ طول و عرض شهری مستطیل شکل 30 کیلومتر شرقی - غربی در 4 کیلومتر شمالی - جنوبی است. چنانچه بخواهیم نقشه این شهر را در مقیاس $1:2000$ تهیه کنیم، تعداد برگ‌های نقشه این شهر چند شیت است؟ ابعاد استاندارد نقشه $60\text{ cm} \times 80\text{ cm}$ است.

- (۱) 50 (۲) 55 (۳) 69 (۴) 76

-۱۰۰ در شکل روبرو، اندازه اضلاع ارایه شده فاصله شیبدار (مايل) می‌باشند. چنانچه ارتفاع رئوس به شرح زیر باشند، مساحت مثلث چند مترمربع است؟ $B = 121/43\text{ m}$ ، $A = 97/43\text{ m}$ ، $P = 121/43\text{ m}$

- (۱) 1200 (۲) $1200\sqrt{3}$ (۳) 2400 (۴) $2400\sqrt{3}$



- ۱۰۱ ژیزمان محور مسیر مستقیم خیابانی از نقطه A به B برابر 40° , 83° می‌باشد. محور این خیابان را محور خیابان CD با ژیزمان 40° , 113° در نقطه M قطع می‌نماید. از ۳۶ متری نقطه AB عمودی اخراج شده تا محور CD را قطع نماید، طول عمود، چند متر است؟

۱۲/۹۷ (۲)

۱۲/۱۶ (۱)

۳۲/۸۲ (۴)

۲۰/۴۰ (۳)

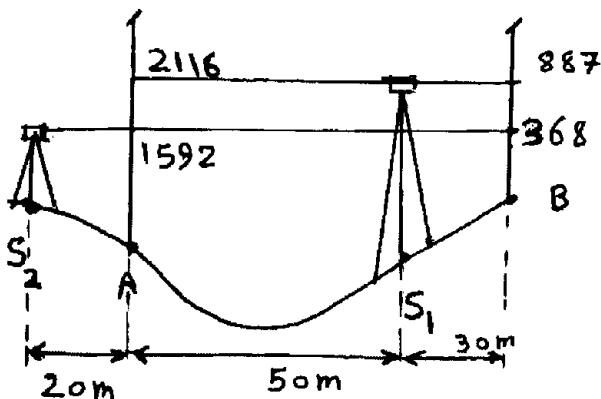
- ۱۰۲ خطای کلیماسیون یک دستگاه ترازیاب، در دو وضعیت از دو شاخص به فاصله 80 m مطابق شکل زیر قرائت شده است. هنگامی که ترازیاب در وضعیت S_1 است، قرائت واقعی شاخص B، چند میلی‌متر است؟

۳۶۳ (۱)

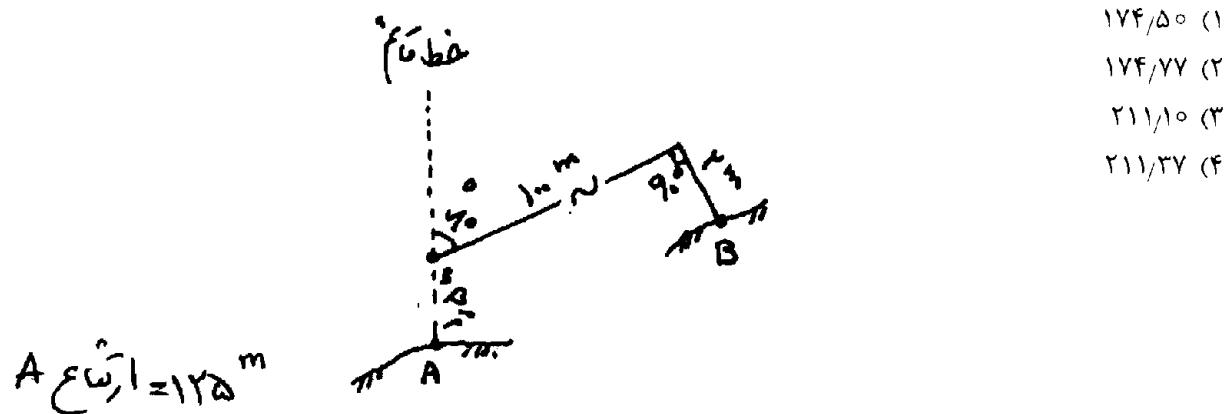
۳۷۳ (۲)

۸۸۴ (۳)

۸۹۳ (۴)



- ۱۰۳ با توجه به شکل زیر، و براساس مقادیر ارائه شده، ارتفاع نقطه B، چند متر است؟



- ۱۰۴ جواب کمترین مربعات دستگاه معادلات $\min \| v \|_2^2 + \alpha \| x \|_2^2$, تحت شرط کمترین مربعات $I + v = Ax$, کدام است؟

$$\hat{x} = (A^T A)^{-1} A^T I + \alpha^2 I \quad (۱)$$

$$\hat{x} = (A^T A)^{-1} A^T I + \alpha^2 A^T I \quad (۲)$$

$$\hat{x} = (A^T A + \alpha^2 I)^{-1} A^T I \quad (۳)$$

$$\hat{x} = (A^T A)^{-1} A^T I + \alpha^2 A I \quad (۴)$$

- ۱۰۵ اگر به نقاط (x_1, y_1) , (x_2, y_2) , ..., (x_n, y_n) با دو روش پارامتریک و ترکیبی، خطی برازش داده شود و تصمیمات برآورد شده به ترتیب با $(\hat{V}_{x_i^c}, \hat{V}_{y_i^c})$, $(\hat{V}_{x_i^p}, \hat{V}_{y_i^p})$ نمایش داده شوند، گزینهٔ صحیح کدام است؟

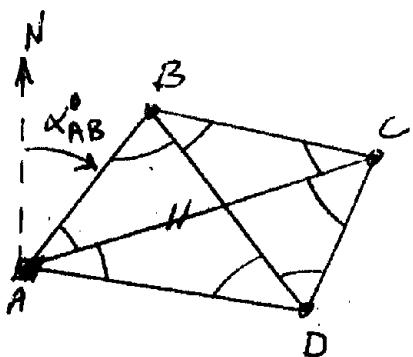
$$\hat{V}_{x_i^c} = 0, \quad \hat{V}_{y_i^c} > \hat{V}_{y_i^p} \quad (2)$$

$$\hat{V}_{x_i^p} = 0, \quad \hat{V}_{y_i^c} < \hat{V}_{y_i^p} \quad (1)$$

$$\hat{V}_{y_i^p} = \hat{V}_{y_i^c} = 0, \quad \hat{V}_{x_i^c} > \hat{V}_{x_i^p} \quad (4)$$

$$\hat{V}_{y_i^p} = \hat{V}_{y_i^c} = 0, \quad \hat{V}_{x_i^c} < \hat{V}_{x_i^p} \quad (3)$$

- ۱۰۶ عدد آزادی متوسط مشاهدات زاویه‌ای در شبکه‌ای با مشاهدات نشان داده شده در شکل، کدام است؟ (نقطه A معلوم، نقاط B و C و D مجهول)



(۱) ۲۵

(۲) ۳۳

(۳) ۴

(۴) ۵

- ۱۰۷ فرم خطی معادله شرط ضلعی ۱ $\frac{\sin \hat{\alpha} \sin \hat{\beta} \sin \hat{\delta} \sin \hat{\gamma}}{\sin \hat{\gamma} \sin \hat{\alpha} \sin \hat{\beta} \sin \hat{\delta}} = 1$, کدام است؟

$$\cot g_i V_i - \cot g_r V_r + \cot g_f V_f - \cot g_d V_d - \cot g_e V_e + \cot g_y V_y - \cot g_\lambda V_\lambda \quad (1)$$

$$\sin i V_i - \cos r V_r + \sin f V_f - \cos d V_d + \sin e V_e - \cos y V_y - \cos \lambda V_\lambda \quad (2)$$

$$\tg i V_i - \cot g_r V_r + \tg f V_f - \cot g_d V_d + \tg e V_e - \cot g_y V_y - \cot g_\lambda V_\lambda \quad (3)$$

$$\cot g_i V_i - \tg r V_r + \cot g_f V_f - \tg d V_d + \cot g_e V_e - \tg y V_y + \cot g_\lambda V_\lambda \quad (4)$$

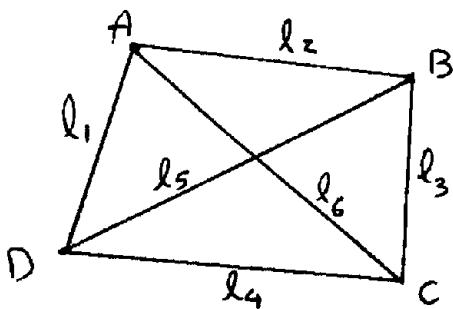
- ۱۰۸ هرگاه در شبکه مسطحاتی زیر، شش طول قرائت شده باشد، تعداد درجه آزادی کدام است؟

(۱) ۲

(۲) ۱

(۳) ۰

(۴) -۲



- ۱۰۹ مختصات دو نقطه E و F به شرح زیر داده شده است. تئودولیتی درجه‌ای که جهت افزایش اعداد نقاط افقی آن در جهت حرکت عقربه‌های ساعت است، در نقطه E سانترال شده است، عدد ۷۲ درجهً افقی را به F بسته‌ایم، در راستای عدد ۲۸° نقاط افقی به اندازه ۴۷/۶۳ متر رفته و به نقطه K رسیده‌ایم. مختصات نقطه K چند متر است؟

E(۳۰۰m, ۲۵۰°), F(۲۱۱/۶۱۲, ۳۲۸/۳۸۸)

(۳۰۰, ۲۹۷/۶۳) (۲)

(۲۵۲/۳۷, ۲۵۰) (۱)

(۳۰۰, ۲۰۲/۳۷) (۴)

(۳۴۷/۶۳, ۲۵۰) (۳)

-۱۱۰ دو شاخه مسیر به صورت موازی از یکدیگر قرار دارند. هرگاه باشد، مقدار فاصله AB، چند متر است؟

۳۰۰ (۱)

۲۵۰ (۲)

۲۰۰ (۳)

۱۵۰ (۴)

